

Interrogation de géométrie dans l'espace

Exercice :

L'espace est muni d'un repère orthonormé $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$.

On considère deux droites d_1 et d_2 définies par les représentations paramétriques :

$$d_1 : \begin{cases} x = 2 + t \\ y = 3 - t \\ z = t \end{cases}, t \in \mathbb{R} \quad \text{et} \quad d_2 : \begin{cases} x = -5 + 2k \\ y = -1 + k \\ z = 5 \end{cases}, k \in \mathbb{R}.$$

Le but de cet exercice est de déterminer, si elle existe, une troisième droite Δ qui soit sécante avec les deux droites d_1 et d_2 .

1. Vérifier que le point $A(2;3;0)$ appartient à la droite d_1 .
2. Donner un vecteur directeur \vec{u}_1 de la droite d_1 et un vecteur directeur \vec{u}_2 de la droite d_2 .
Les droites d_1 et d_2 sont-elles parallèles ?

3. Montrer que les vecteurs $\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ -3 \end{pmatrix}$, \vec{u}_1 et \vec{u}_2 ne sont pas coplanaires.

4. Soit \mathcal{P} le plan passant par le point A et dirigé par les vecteurs \vec{u}_1 et \vec{v} . On étudie dans cette question l'intersection de la droite d_2 et du plan \mathcal{P} .

a) Justifier qu'une équation du plan \mathcal{P} est
$$\begin{cases} x = 2 + m + p \\ y = 3 - m - 2p \\ z = m - 3p \end{cases}, m, p \in \mathbb{R}.$$

- b) Montrer que la droite d_2 coupe le plan \mathcal{P} au point $B(3;3;5)$.

5. On considère maintenant la droite Δ dirigée par le vecteur $\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ -3 \end{pmatrix}$ et passant par le point $B(3;3;5)$.

- a) Donner une représentation paramétrique de cette droite Δ .
- b) Les droites d_1 et Δ sont-elles sécantes ? Justifier la réponse.
Déterminer les coordonnées de l'éventuel point d'intersection.
- c) Expliquer pourquoi la droite Δ répond au problème posé.

Interrogation de géométrie dans l'espace – CORRIGE – M. Quet

L'espace est muni d'un repère orthonormé $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$.

On considère deux droites d_1 et d_2 définies par les représentations paramétriques :

$$d_1 : \begin{cases} x = 2 + t \\ y = 3 - t \\ z = t \end{cases}, t \in \mathbb{R} \quad \text{et} \quad d_2 : \begin{cases} x = -5 + 2k \\ y = -1 + k \\ z = 5 \end{cases}, k \in \mathbb{R}.$$

Le but de cet exercice est de déterminer, si elle existe, une troisième droite Δ qui soit sécante avec les deux droites d_1 et d_2 .

1. Vérifier que le point $A(2;3;0)$ appartient à la droite d_1 .

Pour $t=0$ dans la représentation paramétrique de d_1 , on obtient :

$$\begin{cases} x = 2 \\ y = 3 \\ z = 0 \end{cases} \quad \text{donc : } A(2;3;0) \text{ appartient à la droite } d_1.$$

2. Donner un vecteur directeur \vec{u}_1 de la droite d_1 et un vecteur directeur \vec{u}_2 de la droite d_2 .

Les droites d_1 et d_2 sont-elles parallèles ?

On sait que dans la représentation paramétrique d'une droite, les coefficients de x , y et z donnent les coordonnées d'un vecteur directeur de cette droite.

On en déduit que $\vec{u}_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$ est un vecteur directeur de d_1 et $\vec{u}_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ est un vecteur directeur de d_2 .

On regarde si les vecteurs \vec{u}_1 et \vec{u}_2 sont colinéaires, c'est-à-dire s'il existe un réel k tel que :

$$\vec{u}_2 = k \times \vec{u}_1 \quad \text{soit : } \begin{cases} 2 = k \times 1 \\ 1 = k \times (-1) \\ 0 = k \times 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2 = k \\ -1 = k \\ 0 = k \end{cases} \rightarrow \text{ce système est incompatible}$$

donc les coordonnées ne sont pas proportionnelles et les droites d_1 et d_2 ne sont pas parallèles.

3. Montrer que les vecteurs $\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ -3 \end{pmatrix}$, \vec{u}_1 et \vec{u}_2 ne sont pas coplanaires.

Supposons que ces trois vecteurs soient coplanaires. Il existe $a, b \in \mathbb{R}$ tels que $\vec{v} = a \times \vec{u}_1 + b \times \vec{u}_2$.

On a donc :

$$\begin{cases} 1 = a + 2b \\ -2 = -a + b \\ -3 = a \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2b = 1 - a \\ b = -2 + a \\ a = -3 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} b = \frac{1}{2}(1+3) = 2 \\ b = -2 - 3 = -5 \\ a = -3 \end{cases} \rightarrow \text{ce système est incompatible}$$

Donc les vecteurs \vec{v} , \vec{u}_1 et \vec{u}_2 ne sont pas coplanaires.

4. Soit \mathcal{P} le plan passant par le point A , et dirigé par les vecteurs \vec{u}_1 et \vec{v} . On étudie dans cette question l'intersection de la droite d_2 et du plan \mathcal{P} .

c) Justifier qu'une équation du plan \mathcal{P} est
$$\begin{cases} x = 2 + m + p \\ y = 3 - m - 2p, m, p \in \mathbb{R}. \\ z = m - 3p \end{cases}$$

Le plan \mathcal{P} passe par le point A et est dirigé par les vecteurs \vec{u}_1 et \vec{v} . On peut définir sur le plan \mathcal{P} un repère $(A; \vec{u}_1; \vec{v})$. Ainsi, le plan \mathcal{P} est constitué des points M tels que :

$$\{M / \overrightarrow{AM} = m \times \vec{u}_1 + p \times \vec{v}, m, p \in \mathbb{R}\} \Leftrightarrow \begin{cases} x - 2 = m + p \\ y - 3 = -m - 2p \\ z = m - 3p \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 2 + m + p \\ y = 3 - m - 2p, m, p \in \mathbb{R} \\ z = m - 3p \end{cases}$$

d) Montrer que la droite d_2 coupe le plan \mathcal{P} au point B(3;3;5).

Le point B appartient à la fois au plan \mathcal{P} et à la droite d_2 , donc :

$$\begin{aligned} \begin{cases} -5 + 2k = 2 + m + p \\ -1 + k = 3 - m - 2p \\ 5 = m - 3p \end{cases} &\Leftrightarrow \begin{cases} -5 + 2k = 2 + (5 + 3p) + p \\ -1 + k = 3 - (5 + 3p) - 2p \\ 5 + 3p = m \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} -5 + 2k = 2 + 5 + 3p + p \\ -1 + k = 3 - 5 - 3p - 2p \\ m = 5 + 3p \end{cases} \\ \Leftrightarrow \begin{cases} -5 + 2k = 7 + 4p \\ -1 + k = -2 - 5p \\ m = 5 + 3p \end{cases} &\Leftrightarrow \begin{cases} -5 + 2(-1 - 5p) = 7 + 4p \\ k = 1 - 2 - 5p = -1 - 5p \\ m = 5 + 3p \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} -5 - 2 - 10p = 7 + 4p \\ k = -1 - 5p \\ m = 5 + 3p \end{cases} \\ \Leftrightarrow \begin{cases} -10p - 4p = 7 + 7 \\ k = -1 - 5p \\ m = 5 + 3p \end{cases} &\Leftrightarrow \begin{cases} -14p = 14 \\ k = -1 - 5p \\ m = 5 + 3p \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} p = \frac{14}{-14} = -1 \\ k = -1 - 5 \times (-1) = 4 \\ m = 5 + 3 \times (-1) = 2 \end{cases} \end{aligned}$$

Pour d_2 , si $k = 4$:
$$\begin{cases} x = -5 + 2 \times 4 = 3 \\ y = -1 + 4 = 3 \\ z = 5 \end{cases}, \text{ soit le point B}(3;3;5).$$

Pour le plan \mathcal{P} , si $m = 2$ et $p = -1$:
$$\begin{cases} x = 2 + 2 - 1 = 3 \\ y = 3 - 2 - 2 \times (-1) = 3 \\ z = 2 - 3 \times (-1) = 5 \end{cases}, \text{ on obtient aussi le point B}(3;3;5).$$

5. On considère maintenant la droite Δ dirigée par le vecteur $\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ -3 \end{pmatrix}$, et passant par le point B(3;3;5)

a) Donner une représentation paramétrique de cette droite Δ .

$$\Delta = \{M / \overrightarrow{BM} = s \times \vec{v}, s \in \mathbb{R}\} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 3 + s \\ y = 3 - 2s, s \in \mathbb{R} \\ z = 5 - 3s \end{cases}$$

b) Les droites d_1 et Δ sont-elles sécantes ? Justifier la réponse. Déterminer les coordonnées de l'éventuel point d'intersection.

On regarde si les vecteurs \vec{u}_1 et \vec{v} sont colinéaires, c'est-à-dire s'il existe un réel k tel que :

$$\vec{v} = k \times \vec{u}_1 \text{ soit : } \begin{cases} 1 = k \times 1 \\ -2 = k \times (-1) \\ -3 = k \times 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 1 = k \\ 2 = k \\ -3 = k \end{cases} \rightarrow \text{ce système est incompatible}$$

Donc les droites d_1 et Δ ne sont pas parallèles.

Leur point d'intersection vérifie :

$$\begin{cases} 2+t=3+s \\ 3-t=3-2s \\ t=5-3s \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2+(5-3s)=3+s \\ 3-(5-3s)=3-2s \\ t=5-3s \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 7-3s=3+s \\ -2+3s=3-2s \\ t=5-3s \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} -3s-s=3-7 \\ 3s+2s=3+2 \\ t=5-3s \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} -4s=-4 \\ 5s=5 \\ t=5-3s \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} s=1 \\ s=1 \\ t=5-3 \times 1=2 \end{cases}$$

$$\text{Pour } d_1, \text{ avec } t=2 : \begin{cases} x=2+2=4 \\ y=3-2=1 \\ z=2 \end{cases} \text{ et pour } \Delta, \text{ avec } s=1 : \begin{cases} x=3+1=4 \\ y=3-2 \times 1=1 \\ z=5-3 \times 1=2 \end{cases}$$

On obtient le point d'intersection $C(4;1;2)$.

c) Expliquer pourquoi la droite Δ répond au problème posé.

La droite Δ est bien sécante à d_1 d'après la question 5.b) et à d_2 car B appartient à d_2 et Δ .

Donc Δ est sécante aux deux droites d_1 et d_2 , cela répond au problème posé.