

**Interrogation de géométrie dans l'espace n° 2**

**Exercice 1 :**

Dans un repère  $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ , on considère les points  $A(0;0;2)$ ,  $B(1;1;4)$ ,  $C(-2;6;2)$  et  $D(3;-5;4)$ .

- 1) Les vecteurs  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{CD}$  sont-ils colinéaires ? Justifier.
- 2) Déterminer les équations paramétriques des droites  $(AB)$  et  $(CD)$ .
- 3) Les droites  $(AB)$  et  $(CD)$  sont-elles sécantes ? Si oui, en quel point ?  
Que peut-on dire des droites  $(AB)$  et  $(CD)$  ?

**Exercice 2 :**

On considère la droite  $(d)$  d'équation paramétrique  $\begin{cases} x = 3 + 2k \\ y = 2k \\ z = -k \end{cases}, k \in \mathbb{R}$  et le plan  $(P)$  d'équation

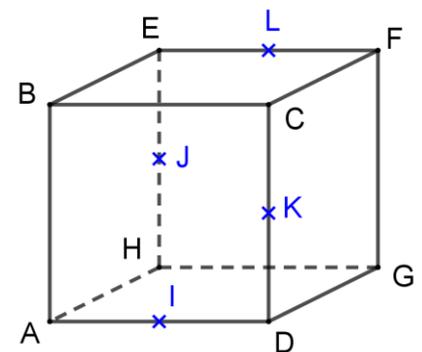
paramétrique  $\begin{cases} x = 3t \\ y = t + u + 2 \\ z = -2u \end{cases}, t, u \in \mathbb{R}.$

Déterminer le point d'intersection de la droite  $(d)$  et du plan  $(P)$ .

**Exercice 3 :**

On considère le cube ABCDEFGH et les points I milieu du côté  $[AD]$ , J milieu du côté  $[EH]$ , K milieu du côté  $[CD]$  et L milieu du côté  $[EF]$

- 1) Montrer par la méthode des vecteurs (avec la relation de Chasles) que les droites  $(IJ)$  et  $(KL)$  sont parallèles.
- 2) Dans le repère  $(A; \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AH}, \overrightarrow{AB})$ , déterminer les coordonnées des 12 points présents.
- 3) Déterminer les équations paramétriques des droites  $(IL)$  et  $(JK)$
- 4) Les droites  $(IL)$  et  $(JK)$  sont-elles sécantes ? Si oui, en quel point ?



**Interrogation de géométrie dans l'espace n° 2 – CORRIGE – M. Quet**

**Exercice 1 :**

Dans un repère  $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ , on considère les points  $A(0;0;2)$ ,  $B(1;1;4)$ ,  $C(-2;6;2)$  et  $D(3;-5;4)$ .

1) Les vecteurs  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{CD}$  sont-ils colinéaires ? Justifier.

$$\overrightarrow{AB} \begin{vmatrix} 1-0 \\ 1-0 \\ 4-2 \end{vmatrix} \Leftrightarrow \overrightarrow{AB} \begin{vmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{vmatrix} \quad \text{et} \quad \overrightarrow{CD} \begin{vmatrix} 3-(-2) \\ -5-6 \\ 4-2 \end{vmatrix} \Leftrightarrow \overrightarrow{CD} \begin{vmatrix} 5 \\ -11 \\ 2 \end{vmatrix}$$

$$\text{Existe-t-il un réel } k \text{ tel que : } \overrightarrow{CD} = k \times \overrightarrow{AB} \Leftrightarrow \begin{cases} 5 = k \\ -11 = k \\ 2 = 2k \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} k = 5 \\ k = -11 \\ k = 1 \end{cases}$$

Ce système est incompatible, les vecteurs  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{CD}$  ne sont pas colinéaires.

2) Déterminer les équations paramétriques des droites  $(AB)$  et  $(CD)$ .

$$(AB) = \left\{ M(x; y; z) / \overrightarrow{AM} = k \times \overrightarrow{AB}, k \in \mathbb{R} \right\}, \text{ soit : } \begin{cases} x = k \\ y = k \\ z = 2 + 2k \end{cases}, k \in \mathbb{R}$$

$$(CD) = \left\{ M(x; y; z) / \overrightarrow{CM} = t \times \overrightarrow{CD}, t \in \mathbb{R} \right\}, \text{ soit : } \begin{cases} x = -2 + 5t \\ y = 6 - 11t \\ z = 2 + 2t \end{cases}, t \in \mathbb{R}$$

3) Les droites  $(AB)$  et  $(CD)$  sont-elles sécantes ? Si oui, en quel point ?

Que peut-on dire des droites  $(AB)$  et  $(CD)$  ?

Peut-on trouver un point dont les coordonnées vérifient les deux équations paramétriques ?

$$\begin{cases} k = -2 + 5t \\ k = 6 - 11t \\ 2 + 2k = 2 + 2t \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} k = -2 + 5t \\ -2 + 5t = 6 - 11t \\ 2 + 2(-2 + 5t) = 2 + 2t \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} k = -2 + 5t \\ 5t + 11t = 6 + 2 \\ 2 - 4 + 10t = 2 + 2t \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} k = -2 + 5t \\ 16t = 8 \\ 10t - 2t = 2 + 2 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} k = -2 + 5t \\ 16t = 8 \\ 8t = 4 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} k = -2 + 5 \times \frac{1}{2} = \frac{1}{2} \\ t = \frac{8}{16} = \frac{1}{2} \\ t = \frac{4}{8} = \frac{1}{2} \end{cases}$$

Ce système est compatible, les droites  $(AB)$  et  $(CD)$  sont **sécantes**.

Le coefficient  $k = \frac{1}{2}$  donne pour la droite  $(AB)$  le point de coordonnées  $\left(\frac{1}{2}; \frac{1}{2}; 3\right)$ .

Le coefficient  $t = \frac{1}{2}$  donne pour la droite  $(CD)$  le point de coordonnées  $\left(\frac{1}{2}; \frac{1}{2}; 3\right)$ .

**Exercice 2 :**

On considère la droite  $(d)$  d'équation paramétrique  $\begin{cases} x = 3 + 2k \\ y = 2k \\ z = -k \end{cases}, k \in \mathbb{R}$  et le plan  $(P)$  d'équation

paramétrique  $\begin{cases} x = 3t \\ y = t + u + 2 \\ z = -2u \end{cases}, t, u \in \mathbb{R}$ . Déterminer le point d'intersection de la droite  $(d)$  et du plan  $(P)$ .

Peut-on trouver un point dont les coordonnées vérifient les équations paramétriques de la droite et du plan ?

$$\begin{cases} 3 + 2k = 3t \\ 2k = t + u + 2 \\ -k = -2u \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 3 + 2 \times 2u = 3t \\ 2 \times 2u = t + u + 2 \\ k = 2u \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 4u - 3t = -3 \\ 4u - t - u = 2 \\ k = 2u \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 4u - 3t = -3 \\ 3u - t = 2 \\ k = 2u \end{cases} \begin{matrix} \times 1 \\ \times 3 \end{matrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 4u - 3t = -3 \\ 9u - 3t = 6 \\ k = 2u \end{cases} \begin{matrix} L_1 \\ L_2 \end{matrix} \Leftrightarrow \begin{cases} L_1 \\ L_2 - L_1 \\ k = 2u \end{matrix} \begin{cases} 4u - 3t = -3 \\ 9u - 4u - 3t + 3t = 6 - (-3) \\ k = 2u \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 4u - 3t = -3 \\ 5u = 9 \\ k = 2u \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} -3t = -3 - 4 \times \frac{9}{5} = -\frac{15}{5} - \frac{36}{5} = -\frac{51}{5} \\ u = \frac{9}{5} \\ k = 2 \times \frac{9}{5} = \frac{18}{5} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} t = -\frac{51}{5} \times \left(-\frac{1}{3}\right) = \frac{17}{5} \\ u = \frac{9}{5} \\ k = 2 \times \frac{9}{5} = \frac{18}{5} \end{cases}$$

Le paramètre  $k = \frac{18}{5}$  donne pour la droite  $(d)$  le point de coordonnées  $\left(\frac{51}{5}; \frac{36}{5}; -\frac{18}{5}\right)$ .

Les paramètres  $t = \frac{17}{5}$  et  $u = \frac{9}{5}$  donnent pour le plan  $(P)$  le point de coordonnées  $\left(\frac{51}{5}; \frac{36}{5}; -\frac{18}{5}\right)$ .

**Exercice 3 :**

On considère le cube  $ABCDEFGH$  et les points  $I$  milieu du côté  $[AD]$ ,  $J$  milieu du côté  $[EH]$ ,  $K$  milieu du côté  $[CD]$  et  $L$  milieu du côté  $[EF]$

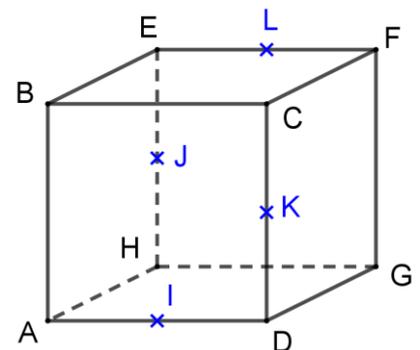
- 1) Montrer par la méthode des vecteurs (avec la relation de Chasles) que les droites  $(IJ)$  et  $(KL)$  sont parallèles.

$$\begin{aligned} \vec{IJ} &= \vec{IA} + \vec{AH} + \vec{HJ} \\ &= \frac{1}{2} \vec{DA} + \vec{AH} + \frac{1}{2} \vec{HE} \\ &= \frac{1}{2} \vec{FE} + \vec{AH} + \frac{1}{2} \vec{DC} \\ &= \vec{FL} + \vec{CF} + \vec{KC} \\ &= \vec{KC} + \vec{CF} + \vec{FL} \\ &= \vec{KL} \end{aligned}$$

Ces vecteurs directeurs étant égaux et colinéaires, les droites  $(IJ)$  et  $(KL)$  sont parallèles.

- 2) Dans le repère  $(A; \vec{AD}, \vec{AH}, \vec{AB})$ , déterminer les coordonnées des 12 points présents.

Déterminer les équations paramétriques des droites  $(IL)$  et  $(JK)$ .



A(0;0;0), B(0;0;1), C(1;0;1), D(1;0;0), E(0;1;1), F(1;1;1), G(1;1;0), H(0;1;0),  
 $I\left(\frac{1}{2};0;0\right)$ ,  $J\left(0;1;\frac{1}{2}\right)$ ,  $K\left(1;0;\frac{1}{2}\right)$  et  $L\left(\frac{1}{2};1;1\right)$ .

3) Les droites (IL) et (JK) sont-elles sécantes ? Si oui, en quel point ?

$$\overline{IL} \begin{vmatrix} \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \\ 1-0 \\ 1-0 \end{vmatrix} \Leftrightarrow \overline{IL} \begin{vmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{vmatrix} \quad \text{et} \quad \overline{JK} \begin{vmatrix} 1-0 \\ 0-1 \\ \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \end{vmatrix} \Leftrightarrow \overline{JK} \begin{vmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{vmatrix}$$

$$(IL) = \left\{ M(x; y; z) / \overline{IM} = k \times \overline{IL}, k \in \mathbb{R} \right\}, \text{ soit : } \begin{cases} x = \frac{1}{2} \\ y = k, k \in \mathbb{R} \\ z = k \end{cases}$$

$$(JK) = \left\{ M(x; y; z) / \overline{JM} = t \times \overline{JK}, t \in \mathbb{R} \right\}, \text{ soit : } \begin{cases} x = t \\ y = 1-t, t \in \mathbb{R} \\ z = \frac{1}{2} \end{cases}$$

Existe-t-il un point dont les coordonnées vérifient les équations paramétriques de la droite et du plan ?

$$\begin{cases} \frac{1}{2} = t \\ k = 1-t \\ k = \frac{1}{2} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} t = \frac{1}{2} \\ k = 1 - \frac{1}{2} = \frac{1}{2} \\ k = \frac{1}{2} \end{cases}$$

Le système est compatible, les droites (IL) et (JK) sont sécantes.

Le paramètre  $k = \frac{1}{2}$  donne pour la droite (IL) le point de coordonnées  $\left(\frac{1}{2}; \frac{1}{2}; \frac{1}{2}\right)$ .

Le paramètre  $t = \frac{1}{2}$  donne pour la droite (JK) le point de coordonnées  $\left(\frac{1}{2}; \frac{1}{2}; \frac{1}{2}\right)$ .